🚔 OKM ROVER UC

QUICK START GUIDE



BETRIEBSARTEN

3D GROUND SCAN

Grafische Flächenmessung mit 3D-Visualisierung zur weiteren Analyse mit dem Notebook. Graphical ground measurement with visualization in 3D for detailed analysis on the notebook.

MAGNETOMETER

Akustische und visuelle Magnetfeldmessung zur Detektion von oberflächennahen Metallobjekten. Acoustic and visual magnetic field measurement to detect metal objects near the surface.

PINPOINTER

Visuelle Messung mit Materialunterscheidung zur Lokalisierung von Strukturen im Untergrund. Visual measurement with material discrimination to locate objects and cavities in the underground.



NOTICE

Read all instructions first before commencing the setup and usage!







Ladegerät an Detektor anstecken, um Ladestand zu prüfen (voll = LED grün) oder Akku zu laden (LED rot).

Plug charger into detector to check charge status (fully charged = LED green) or to charge (LED red).

Arretierung lösen, Länge des Detektors einstellen, anschließend wieder arretieren.

Release the lock, adjust the length of the detector and lock it again.



OKM Rover UC App auf der Smartwatch starten.

Power on detector: The Trigger LED turns green. Start the OKM App on the Smartwatch.



Gewünschte Betriebsart wählen. Sobald die Bluetooth-Verbindung hergestellt ist, wird der LED-Ring blau.

Select the operating mode. As soon as the Bluetooth connection is established, the Trigger LED turns blue.





Scannen Sie alle Messbahnen in gleicher Geschwindigkeit. Halten Sie die Sonde vertikal und vermeiden Sie Rotieren und Pendeln. Walk all scan lines at the same speed. Keep the probe vertical and avoid pivoting and swinging.

VIDEOS & TUTORIALS www.okmdetectors.com/tutorials

Bei weiteren Fragen wenden Sie sich bitte an Ihren Händler oder direkt an OKM GmbH. For further questions please contact your dealer or OKM Detectors in Germany.

OKM GmbH | Julius-Zinkeisen-Str. 7 | 04600 Altenburg | Germany +49 3447 499 300 0 | info@okmdetectors.com